

(PV)	نام	توضیحات	مقدار اولیه (SV)	وضعیت نمایش
۵۱۵	OVS	بیش از حد مجاز	0-9999 در طی فرآیند کنترل PID، آنکه $PV > SV + OVS$ بسته می شود. هر چه ای مقدار کوچکتر باشد، محدوده تنظیم PID کوچکتر است. پایداری کنترل بدتر است.	5 کنترل PID
۴۹	CP	سیکل خروجی OUT1 کنترل خروجی Rله	1 ثانیه: خروجی کنترل SSR 4 ثانیه: خروجی کنترل Rله	20 کنترل
۵۰	CP1	سیکل خروجی OUT2	4~200 ثانیه 200	20 گرمایش و سرمایش PID
۵۱	PC	ضریب تابسی OUT2	0.1~100.0 هر چه مقدار بالاتر باشد، اثر خنک کننده بیشتر است.	10.0 سرمایش PID
۵۲	DB	کنترل ON/OFF هیسترزیس	-1000~-1000 اعداد مثبت و منفی متفاوت عمل می کنند. وقتی $OT=3$ ، منطقه مرده برای کنترل خنک کننده است (اعداد مثبت و منفی متفاوت عمل می کنند).	5 با کنترل ON/OFF و کنترل گرمایش و سرمایش PID
۵۳	LCK	فانکشن قفل	0-9999 0001: مقدار SV قابل تغیر نیست. 0010: متوسط قابل بررسی است، قابل تغیر نیست. 0033: می تواند به حالت راه اندازی اپراتور وارد شود. 0123: متو ها به مقدار اولیه بازنگشانی می شوند.	0 نمایش داده می شود

۱۰. حالت تنظیم اپراتور

حالت تنظیم اپراتور حالت تنظیمی است که مشخصات کنترل کننده دما را هنگامی که مهندس برای اولین بار آن را نصب می کند تنظیم می کند.

در حالت تنظیمات کاربر، متنوی LCK=0033 را برای ورود به حالت تنظیم اپراتور تنظیم می کند.

(PV)	نام	توضیحات	مقدار اولیه (SV)	وضعیت نمایش
۵۴	ACT	نوع کنترل خروجی	0: خروجی کنتاکت رله. 1: خروجی ولتاژ درایو . 2: خروجی کنترل جریان 4~20 میلی آمپر. 3: خروجی انتقال مجدد ۰/۶-۷/۴/۳ تا ۲۰ میلی آمپر برای محصولات سایز ۹/۸/۶ و قوتی این متو ۰ یا ۱ تنظیم توجیه: برای محصولات سایز ۹/۸/۶ و قوتی این متو ۰-۲۰-۴ میلی آمپر به عنوان خروجی انتقال مجدد استفاده می شود.	0 نمایش داده می شود
۵۵	AE1	عملیات نگه داشتن AI1	۰-۵ عملکرد AI2 هنگام روش شدن دستگاه و نمایش خطای نمایشگر.	0
۵۶	AE2	عملیات نگه داشتن AL 2	۰-۵ عملکرد AI1 هنگام روش شدن برق و نمایش خطای نمایشگر.	0 هنگامی که خروجی زنگ وجود دارد.
۵۷	DP	تنظیم نقطه اعشاری	۰-۵ سبکال خطی ۱-۰ TC & RTD رقم اعشار. ۰-۰-۲.۰ (۰%-۲۰%)	0 نمایش داده می شود
۵۸	DTR	نمایش فازی مقدار PV	۰-۰.۰-۲.۰ (۰%-۲۰%) در برخی مواقع اگر این مقدار را به درستی تنظیم کنید، می تواند بیکار مقدار را باقی نمایش پایدار نماید اما این مقدار، مقدار واقعی اندازه گیری شده نیست. توجه: می تواند این مقدار را باقی نمایش کند. رمانی که مقدار تنظیم آکارم برای این مقدار تنظیم شده باشد، عملکرد خروجی آکارم تابع مقدار واقعی اندازه گیری شده است. برای بسته شدن این تابع، ۰ را تنظیم کنید.	1.0 (10%) نمایش داده می شود
۵۹	FT	PV فیلتر	۰-۲۵۵ هنگامی که مقدار PV به دلیل اثاث نویز ناپایدار می شود، فیلتر به سرکوب و ضعیت پایدار مکم می کند. هر چه مقدار بالاتر باشد، عملکرد فیلتر قوی تر است.	10 نمایش داده می شود
۶۰	UT	واحد دما	۰-۲۵ (۲۵) توجه: واحدی برای سبکال خطی وجود ندارد.	(25) °C
۶۱	FL	محدوده تنظیم: به دلیل حد پایین محدوده اندازه گیری	-50 در مقطع ۲ مراجعت کنید. مقدار تنظیم شده باید کمتر از FH باشد.	-50
۶۲	FH	حد بالا محدوده اندازه گیری	۱۲۰۰ حد بالا محدوده تنظیم: به حد بالا محدوده اندازه گیری کمتر از FH باشد.	1200 با خروجی
۶۳	BRL	حد پایین انتقال مجدد ERT	-50 FH (حد پایین محدوده اندازه گیری) - FH (حد بالا محدوده اندازه گیری) (حد بالا محدوده اندازه گیری) کمتر از BRL باشد، به عنوان ارسال مجدد معکوس استفاده می شود.	1200 انتقال مجدد
۶۴	BRH	حد پایین محدوده اندازه گیری RET	۱۲۰۰ FH (حد پایین محدوده اندازه گیری) - FH (حد بالا محدوده اندازه گیری) کمتر از BRL باشد، به عنوان ارسال ارسال مجدد معکوس استفاده می شود.	1200 با خروجی
۶۵	OLL	حد پایین خروجی کنترل برای OHL باشد.	-5.0-100.0 مقارن تنظیم شده باید بیشتر از OHL باشد.	0 با خروجی
۶۶	OLH	حد بالا خروجی کنترل جریان	0.0~105.0 مقارن تنظیم شده باید کمتر از OLL باشد.	100.0 کنترل جریان
۶۷	ST	فعال سازی تنظیم خودکار شود. کدیک () را فشر داده و نکه دارید تا از حالت تنظیم خودکار خارج شوید.	0 پس از روش شدن به طور معمول کار نکند. ۱: با فاصله میان برآ و برق، طور خودکار وارد حالت تنظیم خودکار شود. کدیک () را فشر داده و نکه دارید	0 دارای نوع کنترل PID
۶۸	SPD	PID سرعت کنترل	0 (N)۰: استفاده نمی شود (S)۱: متوسط کند (SS)۲: متوسط کند (SSS)۳: بسیار کند (F)۴: سریع (FF)۵: سرعت متوسط (FFF)۶: بسیار سریع	0 (N)
۶۹	PDC	نوع کنترل الگوریتم PID	0 کنترل الگوریتم PID فازی پیشرفت 1: کنترل الگوریتم PID معمولی (STD)	0 (Fuz)
۷۰	PT	زمان تأخیر شروع کمپرسور	۰-9999 ثانیه	0 با نوع کنترل سرمایش کمپرسور

(PV)	نام	توضیحات	مقدار اولیه (SV)	وضعیت نمایش
۶۹۰	BAD	پادریت ارتیاطی	0 (4.8): 4800 1 (9.6): 9600 2 (19.2): 19200	1 (9.6) دارای ارتیاط با RS485
۷۰۰	ADD	آدرس ارتیاطی	0-247	1
۷۰۱	PRTY	بررسی توازن	0: NO 1: ODD 2: EVEN	0 (NO) دارای ارتیاط با RS485
۷۰۲	DTC	تولال انتقال داده های ارتیاطی (000)	متقدرت تقطیع شده تابع محفوظ است اولین بیت تولال انتقال بایت ۱ است دنبال انتقال بایت ۲ است بیت سوم تابع محفوظ است	0 دارای ارتیاط با RS485
۷۰۳	CAE	کالیبراسیون سیکل خطي	0 (N): استفاده نمی شود 1 (Y): مقدار کالیبراسیون را تعريف کنید	0 (N) با ورودی سیگنال خطی
۷۰۴	CAL	حد پایین کالیبراسیون	بله	بله
۷۰۵	CAH	حد پا کالیبراسیون	بله	بله
۷۰۶	VER	کد نسخه نرم افزار	—	—

۱۱. تشخیص عیوب

(1) پس از روش شدن، کنترل کار نمی کند، نمایشگری وجود ندار، دلیل احتمالی آن عبارتند از:

(a) سیم کشی منبع تغذیه مادرست است یا تصال پایانه های منبع تغذیه ضعیف است.

(b) پاور کمکی اتصال کوتاه شده است.

(2) مدار PV نادرست است

(a) مقدار پایاس PV به درستی تنظیم نشده است.

(b) سیم کشی سنسور دما نادرست است.

(c) نوع سیگنال ورودی (INP) به درستی تنظیم نشده است.

(3) وقت پنجه PV HHHH/LLLL را نمایش دهد، علل احتمالی این موارد عبارتند از:

(a) سنسور دما به کنترل متصل نیست یا سیم کش آن نادرست است.

(b) نوع سیگنال ورودی (INP) به درستی تنظیم نشده است.

(c) عدم خراب است.

(d) عدم اتصال پایانهای ورودی.

(e) کنترل خراب است.

viii. پیکر بندی پارامتر

